Der C 64 als Meßboy

Ein kleiner Hardware-Zusatz, der für unter 10 Mark zu haben ist, macht aus Ihrem C 64 ein Kapazitäts- und Widerstandsmeßgerät, das einen Vergleich mit professionellen Geräten nicht zu scheuen braucht. Der Meßbereich reicht von einigen pF bis hin zu einigen mF.

Jeder Elektronikbastler kennt das Problem: in der Bauteile-kiste liegen etliche undefinierbare Kondensatoren mit exotischen Aufschriften, wie zum Beispiel 22000 F oder 20j. Woher soll man mit Sicherheit sagen können, ob das herausgefischte Exemplar auch die richtige Zehnerpotenz besitzt? Zwar gibt schon die Bauteilgröße einen Anhaltspunkt, ob Pikofarad, Nanofarad oder gar Mikrofarad gemeint sind, doch man verschätzt sich leicht, weil oft auch die zulässige Spannung nicht klar angegeben ist. So entsteht der Wunsch, die Bauteile nachmessen zu können, doch Kapazitätsmeßgeräte sind nicht billig, und so lohnt sich eine Anschaffung in den meisten Fällen nicht.

Der hier vorgestellte Meßzusatz ermöglicht aber, den C 64 zu einem Kapazitäts- und Widerstandsmeßgerät aufzuwerten. Mit wenig Aufwand erhält man ein System mit automatischer Meßbereichsumschaltung über mehr als neun Zehnerpotenzen und zehn ständig anzeigenden Meßwertspeichern, einer Ausstattung also, die auch bei den teuren Profigeräten ihresgleichen sucht.

Funktion durch Händeschütteln

Das Funktionsprinzip ist genial einfach. Ein ganz normales TTL-Monoflop aus der 74XX-Reihe dient als Zeitgeber. Es antwortet auf einen Low-High-Sprung am Eingang mit einem Ausgangsimpuls, dessen Länge weitgehend unabhängig von Betriebsspannung und Temperatur ist, also nur noch von den Werten des Widerstands und des Kondensators bestimmt wird. Mit einem Umschalter kann man wahlweise den Wider-

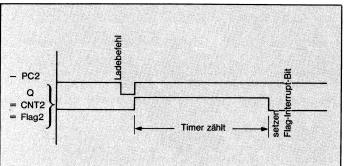


Bild 1. Zeitdiagramm der Handshake-Leitungen am User-Port

```
Kontrollregister 14 (TimerA) Adresse 56590 Inhalt 193:
Bit 0: 1
               Timer A Start
Bit 1: 0
               Keine Signalisierung an PB6
Bit 2: 0
               (Beliebig)
Bit 3: 0
               Timer A zählt fortlaufend vom Ausgangswert auf 0
Bit 4: 0
               Unbedingtes Laden ausgeschaltet
Bit 5: 0
               Timer A zählt Systemtakte
Bit 6: 1
               (Serieller Port auf Eingang)
Bit 7: 1
               (Echtzeituhrtrigger 50Hz)
Kontrollregister 15 (TimerB) Adresse 56591 Inhalt 121:
Bit 0: 1
               Timer B Start
Bit 1: 0
               Keine Signalisierung des Unterlaufs an PB7
Bit 2: 0
               (Beliebig)
Bit 3: 1
               Timer zählt nur einmal auf O
Bit 4: 1
               Unbedingtes Laden eingeschaltet
Bit 5: 1
               Timer B zählt Unterläufe von Timer A
Bit 6: 1
               falls CNT2 = 1 ist
Bit 7: 0
               (Uhrzeit)
```

Bild 2. Werte der Kontrollregister zur Zeitmessung mit den Timern des C 64

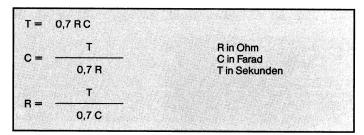


Bild 3. Berechnung der Impulsdauer

stand oder den Kondensator fest einstellen und das jeweils andere Bauelement über die Abgreifklemmen messen.

Die gesamte übrige Hardware ist bereits im C64 eingebaut. Dank der Schnittstellenbausteine VIA 6526 hat man nämlich die Möglichkeit, über den User-Port die Impulsdauer zu messen, um sie dann auf den gesuchten Wert umzurechnen. Die Aktionen werden dabei über die sogenannten Handshake-Leitungen am User-Port koordiniert, wie im Zeitablaufdiagramm (Bild 1) deutlich zu sehen ist.

Durch einen Schreib- oder Lesebefehl auf die Port-Adresse 56577 wird der Meßimpuls ausgelöst. Das geschieht in dem abgedruckten Programm (Listing 1) in Zeile 3300. Der C 64 signalisiert das am User-Port selbständig dadurch, daßPC2 für die Dauer eines Taktes Low wird. Wenn diese Leitung wieder auf High geht, löst das den Impuls am Monoflop-Ausgang Qaus, der gleichzeitig mit den Anschlüssen CNT2 und Flag2 verbunden ist. Wie die Tabelle »Kontrollregister« (Bild 2) zeigt, wurde der VIA-Baustein so programmiert, daß er mit dem Systemtakt abwärts zählt, solange der Eingang CNT2 High-Pegel führt. Dabei zählt Timer B Unterläufe von Timer A. Das bedeutet, Timer A wird mit einem bestimmten Wert geladen (Zeilen 3200 und 3210) und zählt von dort aus abwärts. Erreicht er die Stellung 0, dann wird der Inhalt des Timers B um eins erniedrigt, Timer A wird wieder mit dem vorgegebenen Startwert geladen, und der Vorgang wiederholt sich.

Errechnung des Meßwertes und Bereichsumschaltung

Die fallende Flanke am User-Port-Eingang setzt das Bit 4 im Register 56589 (Flag-Interrupt-Bit), das vom Programm abgefragt werden kann (Zeile 4040). Es signalisiert somit das Ende des Monoflop-Taktes und die Gültigkeit des Timerinhalts. Beim Auslesen wird dieses Bit selbständig wieder gelöscht.

Das Programm liest nun den Timer aus (2 Byte!), multipliziert ihn mit der Taktzeit und berechnet mit der Formel aus Bild 3 den gesuchten Wert. Für den Meßbereich Pikofarad und Nanofarad (B=0) erfolgt diese Rechnung in Zeile 5020. Sollte die zu messende Zeit die Timerkapazität überschreiten, so steht nach der Messung eine 0 in der Variablen und es wird in Zeile 5030 automatisch auf den Meßbereich Mikrofarad (B=1) umgeschaltet.

Hierbei wird das Highbyte des Timers A in Zeile 3210 nun mit 5 geladen, so daß längere Zeiten gemessen werden können. Die Umrechnung erfolgt jetzt in Zeile 6000. Falls die gemessene Zeit einen bestimmten Grenzwert unterschreitet, schaltet das Programm in Zeile 5035 wieder zurück in den Bereich 0.

Um genaue Ergebnisse zu gewährleisten, muß sichergestellt werden, daß nach einer Messung immer eine Erholzeit verstreicht, die mindestens 75% der Impulsdauer betragen soll. Diese Forderung ist normalerweise bereits durch die Programmlaufzeit erfüllt. Lediglich im Bereich Mikrofarad können längere Meßzeiten auftreten, die bei großen Kapazitäten nicht zu unterschätzen sind. Bei 1000 Mikrofarad beträgt die Impulsdauer bereits 27,3 Sekunden. Daher wird in Zeile 6020 eine angepaßte Warteschleife durchlaufen, die auch die Menüfunktionen zugänglich macht.

Aufbau und Inbetriebnahme

Die kleine Zusatzschaltung (Bild 4) kann auch von weniger Geübten leicht auf einer Lochrasterplatte aufgebaut werden. Alle Teile (Bild 5) sind handelsüblich und der gesamte Kostenaufwand liegt weit unter 10 Mark.

Um den Anzeigefehler möglichst klein zu halten, sollte für den 39 Kiloohm-Meßwiderstand eine Ausführung mit kleiner Toleranz gewählt werden ($\pm 1\%$ oder kleiner).

Den Festkondensator für die Widerstandsmessung kann man messen, indem man in Stellung »C« und »Kondensatormeßgerät« die mit »–« bezeichnete Klemme mit dem Anschluß des Kondensators verbindet, der am Umschalter liegt. Der angezeigte Wert wird in Zeile 7050 eingetragen. War die Anzeige beispielsweise 211 Nanofarad, dann muß die Zeile lauten:

Das Meßgerät ist nun geeicht und betriebsfertig.

Es sollte selbstverständlich sein, daß der Zusatz bei eingeschaltetem Computer weder aufgesteckt noch abgezogen wird

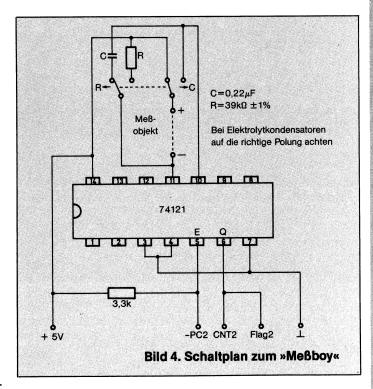
Beim Starten des Programms wird zuerst das Kapazitätsmeßgerät aktiviert. Dazu muß man den Schalter auf der Zusatzplatine in Stellung »C« bringen. Auf der linken Bildschirmhälfte erscheinen die numerierten Speicherplätze, rechts leuchtet der Meßwert. Um die Benutzung zu erleichtern, erscheinen am unteren Bildrand alle verfügbaren Funktionen. Man kann sie durch Drücken des Anfangsbuchstabens anwählen.

Mit »S« gefolgt von einer Ziffer, wird der angezeigte Wert in den entsprechenden Speicher übernommen.

»L« löscht alle gespeicherten Einträge,

»W« oder »R« schalten um auf Widerstandsmessung,

»K« oder »C« wieder zurück zur Kapazitätsmessung. Gelegentlich kann es beim Wechsel von Meßobjekten vorkommen, daß das Gerät nicht mehr reagiert. Hier hilft es, mit »l« einen Impuls von Hand auszulösen. Mit »Q« kann man das Programm verlassen.



- 1 Monoflop SN 74121
- 1 Widerstand 3,3 kΩ
- 1 Meßwiderstand 39 k Ω ±1%
- 1 Kondensator 0,22 Mikrofarad
- 1 Stecker zum Anschluß an den User-Port des C64, zum Beispiel Cardcon-Stecker Nummer 251-12-50-170 von TRW
- 1 Lochrasterplatte
- 1 Schalter 2x um

Bild 5. Stückliste zum »Meßboy«

Pin	Туре	Note
1	GND	
2	+5V	MAX. 100mA
3	RESET	
4	CNTI	
5	SP1	
6	CNT2 SP2	
2 3 4 5 6 7 8	PG2	PROPERTY OF THE PROPERTY OF TH
9	SER, ATN IN	
10	9 VAC	MAX. 100mA
11	9 VAC	MAX. 100mA
12	GND	
Pin	Type	Note
Α	GND	
В	FLAG2	
C	PB0	
D	PB1	
E	PB2	不能。"我们们,这是自由特别的
F	PB3	and the best of the second
H	PB4	
J K	PB5 PB6	
L	PB7	
м	PA2	
N	GND	The same of the sa

100	DCM *************	/ · · · · · · · · · · · · · · · · · · ·			
ł .		<140>		REM************	<230>
110		<159>		REM KAPAZITAETSMESSUNG	<217>
120		<237>		REM************	<232>
130	The state of the s	<179>	5020	W= (65535-(PEEK (56582)+PEEK (56583) *256	
140		<189>))*1.02E-6/(.7*39000)	<177>
150		<019>	5030	IF W=0 AND B=0 THEN B=1: GOTO 3000	<042>
160		<156>	5035	IF W<3E-10 AND B=1 THEN B=0: GOTO 300	
170		<219>		0	<223>
180		<124>	5050	IF B=1 THEN 6000: REM MESSBEREICH	<032>
190	REM * *	<239>	5070	IF W<1E-9 THEN W\$=LEFT\$(STR\$(W*1E12)+	
200	REM * *	<249>		"(6SPACE)",6)+" PIKOFARAD ": GOTO 200	
210	REM * APRIL 1985 *	<162>		0	<176>
220	REM * *	<013>	5080	IF W<1E-6 THEN W\$=LEFT\$(STR\$(W*1E9)+"	
230	REM ****************	<014>		{7SPACE}",6)+" NANDFARAD ": GDTD 2000	<1002N
250		<226>	പ്പത്ത	W= (65535- (PEEK (56582) +PEEK (56583) *256	11027
1000	POKE 53280,0: POKE 53281,0: REM FARBE	(048)	0000))*5*256*1.02E-6/(.7*39000)	<035>
1010	PRINT "{CLR, WHITE} MIDERSTANDS-{25PACE	1000	4010		(835)
	SUND (2SPACE) KAPAZITAETSMESSGERAET (GRE		COLD	W\$=LEFT\$(STR\$(W*1E6)+"{6SPACE}",6)+"	
	Y 2)";CHR\$(14):PRINT:PRINT	(004)	4000	MIKROFARAD"	<166>
1 4 (3 (2)		<094>		FOR I=0 TO W*1E6:GOSUB 9030: NEXT I	<184>
1700	PRINT"(HOME)":PRINT:PRINT:PRINT:PRINT	(554)		GOTO 2000	<156>
1420	,," <u>K</u> APAZITAETSMESSUNG" B=0	<201>	6998		<116>
		<055>		REM*************	<198>
1436	PRINT: PRINT: PRINT, , " BITTE DEN SCHALT			REM WIDERSTANDSMESSUNG	<101>
	ER"	<222>		REM***********	<200>
	PRINT,,"{2SPACE}AM MESSZUSATZ IN"	<047>	7050	W= (65535-(PEEK (56582) +PEEK (56583) *256	
1450	PRINT,," {4SPACE} STELLUNG 'C'"	<056>))*1.02E-6/(.7*220E-9)	<076>
	PRINT,,"{6SPACE}BRINGEN !"	<000>	7070	W\$="{2SPACE}"+LEFT\$(STR\$(INT(W))+"{6S	
1490	GOTO 8110	<008>		PACE}",7)+" QHM(4SPACE)"	<159>
1500	PRINT" (HOME) ": PRINT: PRINT: PRINT: PRINT	1	7100	GOTO 2000	<190>
	,," WIDERSTANDSMESSUNG"	<152>	7998		<100>
1520	B=2	<187>	7999	REM*******	<119>
1530	PRINT: PRINT: PRINT, , " BITTE DEN SCHALT			REM MESSWERTSPEICHER	<242>
	ER"	<066>		REM*************	<121>
1540	PRINT,," (2SPACE)AM MESSZUSATZ IN"	<149>		GET A\$: IF A\$="" THEN 8050	
	PRINT,,"{4SPACE}STELLUNG 'R'"	1		IF VAL(A\$)<0 OR VAL(A\$)>9 THEN 8110	<196>
	GOTO 1460	<038>			<110>
1592		<006>		W\$ (VAL (A\$))=W\$	<206>
	**************************************	<044>	8116	POKE 211,0: POKE 214,2: SYS 58732: RE	
	REM ANZEIGE UND MENUE	<236>		M KURSORPOSITIONIERUNG	<066>
		<038>		FOR I=0 TO 9	<060>
	REM***************	<238>		: PRINT I; W\$(I): PRINT	<094>
2010	POKE 211,21: POKE 214,17: SYS 58732:	1		NEXT I	<094>
	REM KURSORPOSITIONIERUNG	<090>	8210	PRINT "SPEICHERN (2SPACE) LOESCHEN (2SPA	
2020	PRINT"{WHITE}"; W\$; "{GREY 2}": REM AKT	l		CE > LI DERSTANDSMESSUNG"	<105>
	UELLER WERT	<077>	8220	PRINT "KAPAZITAETSMESSUNG IMPULSAUSLO	
	GOSUB 9030	<112>		ESEN QUIT"	<016>
2998		<180>	8490	GOTO 2000	< 056 >
	REM*********	<087>	8498	:	<092>
	REM I/O-BAUSTEIN INITIALISIEREN	<104>	8499	REM*******	<157>
3001	REM*********	<089>		REM LOESCHEN DER SPEICHER:	<064>
3010	H=0	<145>		REM*********	<159>
3 060	IF B=1 THEN H=5: REM FUER > 500NF	<069>		FOR I=0 TO 9: W\$(I)="{17SPACE}": NEXT	.10//
	POKE 56590,193: REM KONTROLLREG. A	<166>		I	<223>
3110	POKE 56591,121: REM KONTROLLREG. B	1	8520	GOTO 8110	<182>
3200	POKE 56580,0: REM TIMER A LOW	<008> <021>	8998		
	POKE 56581,H: REM TIMER A HIGH			= REM************	<084>
	POKE 56582,255: REM TIMER B LOW	<151>			<166>
		<241>	9010		<002>
3240	POKE 56583,255: REM TIMER B HIGH	<155>		REM************	(186)
		<168>		GET A\$	<094>
3000	POKE 56577,0: REM IMPULS AUSLOESEN	<073>		IF A\$="S" THEN 8000	<114>
3998		<164>		IF A\$="L" THEN 8500	<033>
	REM**********************	<071>		IF A\$="Q" THEN PRINT"(CLR)": END	<221>
	REM WARTEN AUF FLAG-INTERRUPT-BIT	<084>		IF A\$="K" OR A\$="C" THEN 1400	<007>
	REM*********	<073>	9080	IF A\$="W" OR A\$="R" THEN 1500	<223>
	IF (PEEK (56589) AND 16) >0 THEN 4090	<135>	9090	IF A\$="I" THEN 2000	<135>
	GOSUB 9030: GOTO 4040: REM MENUE	<006>		RETURN	<007>
4090	IF B=2 THEN 7000: REM WIDERSTDMSG.	<046>			·
4998	:	<148>	0 64'e	r	
					ļ

Listing 1. Softwareteil zum »Meßboy«. Bitte beachten Sie die Eingabehinweise auf Seite 6.

Der Meßbereich des Systems reicht bei der angegebenen Dimensionierung von der Größenordnung der Kabelkapazität bis zu einigen tausend Mikrofarad.

 $\mbox{Im Ohm-MeBbereich}$ überdeckt es jedoch nur die Werte von etwa 100 Ohm bis ungefähr 150 k Ω .

Die Belegung des User-Ports und eine Variablenliste finden Sie in Bild 6 und 7.

```
(Uwe Gerlach/ah)
```

```
A$ Eingabestring von der Tastatur (ein Zeichen)

W$ Anzuzeigender oder zu speichernder Wert (mit Einheit)

B Bereich: 0 = Kondensatormessung kleiner 500 Nanofarad

1 = Kondensatormessung größer 500 Nanofarad

2 = Widerstandsmessung

H High-Byte Timer A (0 im Bereich 0, 5 im Bereich 1)

I Indexvariable in Schleifen

W Errechneter Meßwert

Feld W$(1.10) gespeicherte Meßwerte
```

Bild 7. Variablenliste zum Programm »Meßboy«